



数据结构与算法

第 3 讲：队列

韩文弢

清华大学

2024—2025 学年度春季学期

本讲内容

3.1	问题引入	2
3.2	队列的概念	4
3.3	队列的实现	8
3.4	队列的扩展	28
3.5	队列的应用	36
3.6	小结	45

3.1 问题引入

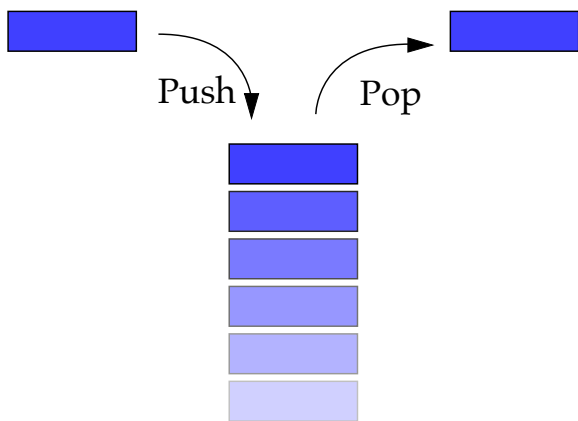


图 3.1 栈

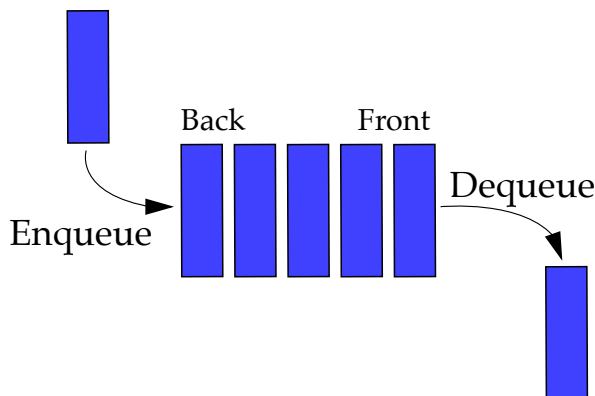


图 3.2 队列

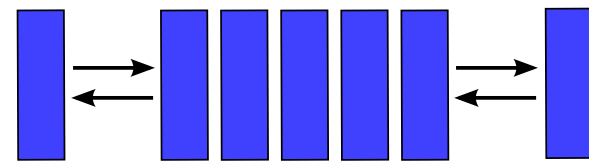


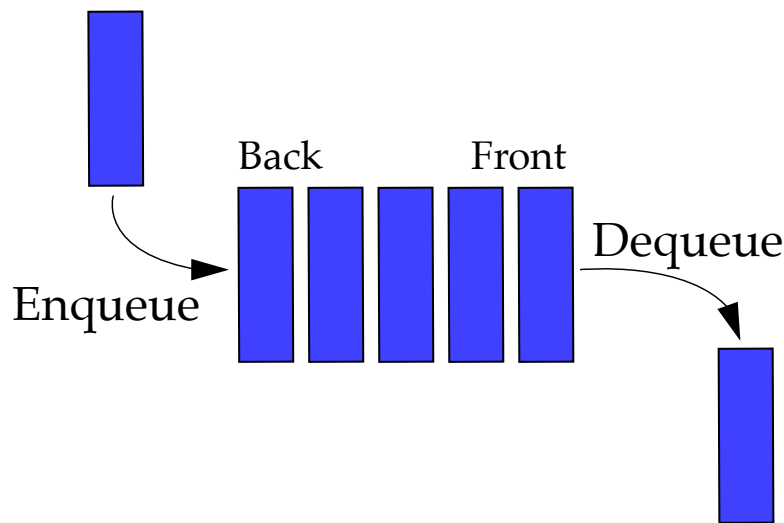
图 3.3 双端队列

3.2 队列的概念

3.2.1 队列的定义

定义 2.1.1. 队列是一种操作受限的线性表，只能在线性表的某一端进行元素插入操作，在另一端进行元素删除操作。允许进行删除操作的一端被称为**队头**（队首），另一端被称为**队尾**（队末）。

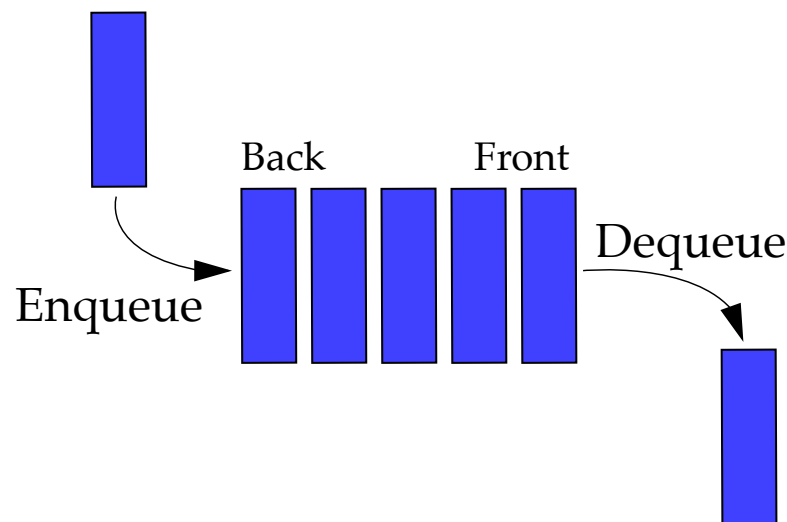
队列具有**先进先出**的特点（first in first out, FIFO），也被称为 FIFO 表。



3.2.2 队列的操作

队列的两种基本操作：

- **入队** (enqueue)：也叫进队，向队尾插入新的元素。
- **出队** (dequeue)：也叫退队，从队头删除已有元素。



3.2.3 队列的抽象数据类型

伪码 3.1: 队列的 ADT

元素: $D = \{a_i \mid a_i \in T, i = 0, 1, 2, \dots, n - 1\}$, T 是元素全集, n 是元素个数

关系: $R = \{(a_i, a_{i+1}) \mid a_i, a_{i+1} \in T, i = 0, 1, 2, \dots, n - 2\}$

基本操作:

Initialize(Q): 初始化一个空的队列 Q

Destroy(Q): 销毁队列 Q

Clear(Q): 清空队列 Q

IsEmpty(Q): 返回队列 Q 是否为空

IsFull(Q): 返回队列 Q 是否已满

Length(Q): 返回队列 Q 中的元素个数

Front(Q): 获得队列 Q 的队头元素, 若队列为空则返回 \emptyset

Enqueue(Q, x): 将元素 x 插入队列 Q

Dequeue(Q): 从队列 Q 中删除队头元素并返回, 若队列为空则返回 \emptyset

3.3 队列的实现

3.3.1 队列的存储方式

- **顺序队列**：队列的顺序存储实现
- **链式队列**：队列的链式存储实现

3.3.2 队列的顺序存储实现

队列可以采用顺序存储方式，称为**顺序队列**。

伪码 3.2 : 队列的顺序存储实现

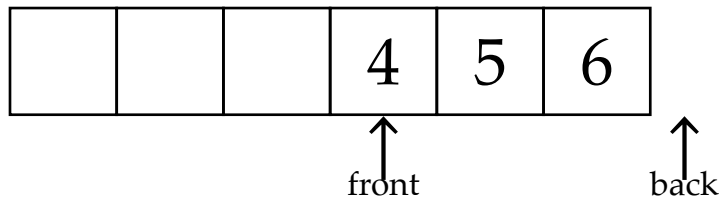
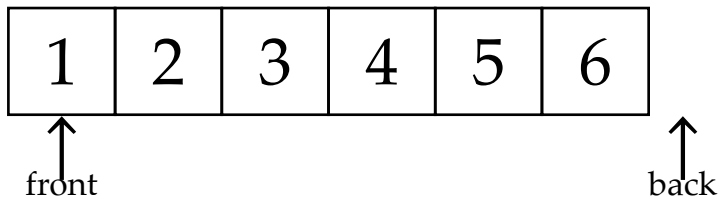
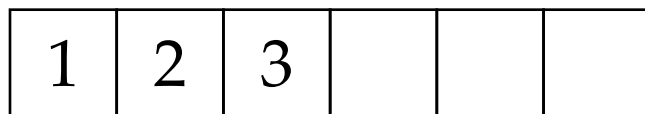
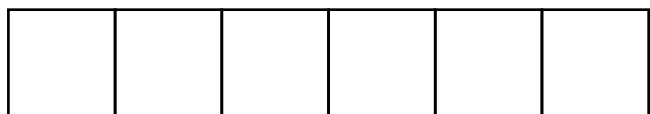
SequentialQueue:

data: 指向数据的指针，数据连续存储

front: 下一个出队元素的位置

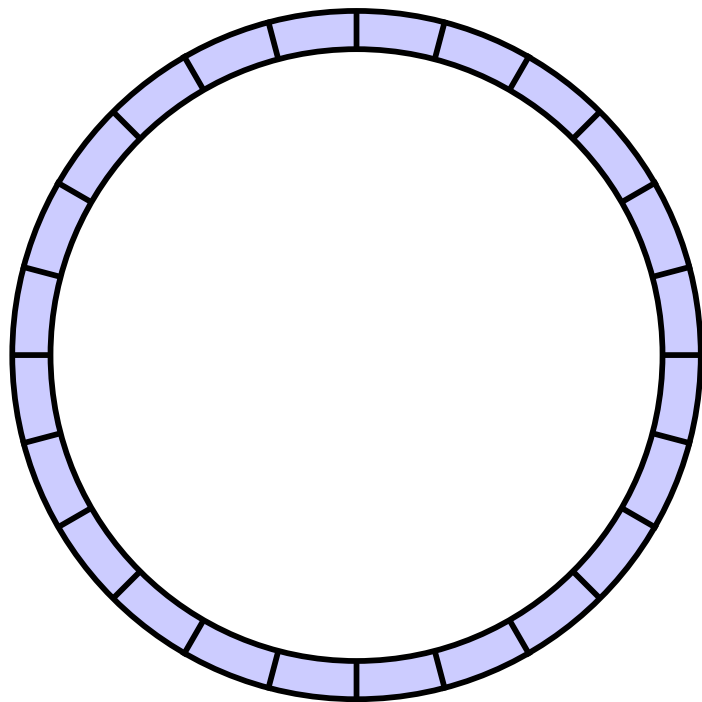
back: 下一个入队元素的位置

capacity: 队列的容量



此时，虽然队列分配的空间是有空闲的，却无法再插入元素，出现了“假满”的情况。

3.3.4 圆形队列



圆形队列

伪码 3.3 : 圆形队列的实现

CircularQueue:

data: 指向数据的指针, 数据连续存储

front: 下一个出队元素的位置

back: 下一个入队元素的位置

capacity: 队列的容量

3.3.5 圆形队列：初始化

伪码 3.4：初始化圆形队列

Initialize(Q):

- 1 | $Q.data \leftarrow \text{Allocate}(\text{队列的容量})$
 - 2 | $Q.front \leftarrow 0$
 - 3 | $Q.back \leftarrow 0$
 - 4 | $Q.capacity \leftarrow \text{队列的容量}$
-

3.3.6 圆形队列：销毁

伪码 3.5 : 销毁圆形队列

Destroy(Q):

```
1  Free( $Q$ .data)
2   $Q$ .data  $\leftarrow \emptyset$ 
3   $Q$ .front  $\leftarrow 0$ 
4   $Q$ .back  $\leftarrow 0$ 
5   $Q$ .capacity  $\leftarrow 0$ 
```

3.3.7 圆形队列：清空

伪码 3.6 : 清空圆形队列

Clear(Q):

- 1 | $Q.\text{front} \leftarrow 0$
 - 2 | $Q.\text{back} \leftarrow 0$
-

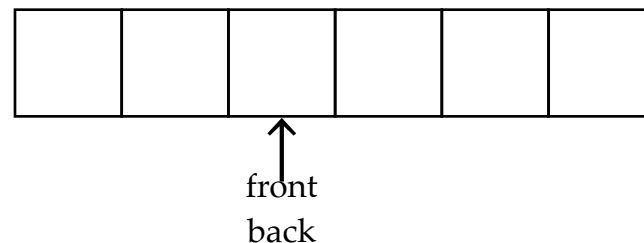
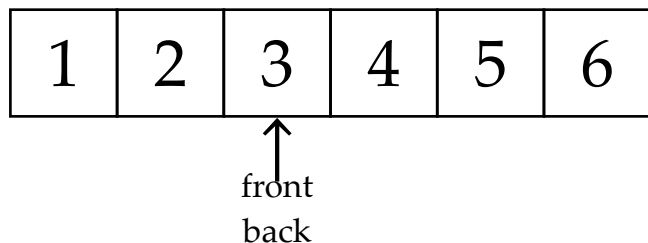
3.3.8 圆形队列：判空

伪码 3.7 : 判断圆形队列是否为空

IsEmpty(Q):

1 | **return** $Q.\text{front} = Q.\text{back}$

3.3.9 圆形队列：判满



无法区分以上两种情况。可以少用一个元素的空间来进行区分。

伪码 3.8 : 判断圆形队列是否为满

IsFull(Q):

1 | **return** $(Q.back + 1) \bmod Q.capacity = Q.front$

若圆形队列的容量为 n ，则最多只能存储 $n - 1$ 个元素。

3.3.10 圆形队列：元素个数

伪码 3.9：获得圆形队列的元素个数

Length(Q):

1 | **return** ($Q.back - Q.front$) mod $Q.capacity$ ¹

¹注意编程语言中求余运算结果的符号，如果为负还需要调整。

3.3.11 圆形队列：队头元素

伪码 3.10：获得队头元素

Front(Q):

```
1  | if  $\neg$  IsEmpty( $Q$ )
2  |   | return  $Q$ .data[ $Q$ .front]
3  | else
4  |   | return  $\emptyset$ 
```

3.3.12 圆形队列：入队

伪码 3.11 : 将一个元素插入到队尾

Enqueue(Q, x):

```
1  | if IsFull( $Q$ )
2  |   | error 队列已满
3  |    $Q.data[Q.back] \leftarrow x$ 
4  |    $Q.back \leftarrow (Q.back + 1) \bmod Q.capacity$ 
```

3.3.13 圆形队列：出队

伪码 3.12：从队头删除一个元素

Dequeue(Q):

```
1  if  $\neg$  IsEmpty( $Q$ )
2       $x \leftarrow Q.data[Q.front]$ 
3       $Q.front \leftarrow (Q.front + 1) \bmod Q.capacity$ 
4      return  $x$ 
5  else
6      return  $\emptyset$ 
```

3.3.14 C++ 中的队列 queue

C++ 语言的标准库提供了 queue 类表示队列，注意 queue 类同样也是一种容器适配器。

```
1  #include <queue>
2
3  template<class T, class Container = deque<T>>
4  class queue {
5  public:
6      using value_type = typename Container::value_type;
7      // 其他关联类型
8
```



3.3.14 C++ 中的队列 queue

```
9   protected:
10   Container c; // 实际容器
11
12   public:
13   queue() : queue(Container()) {}
14   explicit queue(const Container&);
15   template<class InputIter>
16   queue(InputIter first, InputIter last);
17   // 其他构造函数
18
19   bool empty() const { return c.empty(); }
```



```
20     size_type size() const { return c.size(); }
21     reference front() { return c.front(); }
22     const_reference front() const { return c.front(); }
23     reference back() { return c.back(); }
24     const_reference back() const { return c.back(); }
25     void push(const value_type& x) { c.push_back(x); }
26     void pop() { c.pop_front(); }
27     // 其他成员函数
28 };
```

3.3.15 queue 使用示例

```
1  #include <cassert>
2  #include <iostream>
3  #include <queue>
4
5  int main() {
6      std::queue<int> q;
7      q.push(0); // 0 入队
8      q.push(1); // q = 0 1
9      q.push(2); // q = 0 1 2
10     q.push(3); // q = 0 1 2 3
11     assert(q.front() == 0);
```



3.3.15 queue 使用示例

```
12  assert(q.back() == 3);
13  assert(q.size() == 4);
14  q.pop(); // 0 出队
15  assert(q.size() == 3);
16  q.front() = 4; // 修改队头元素
17  // 打印并删除所有元素
18  // 注意 queue 不支持 begin()/end(), 因此不能使用范围 for
    循环
19  std::cout << "q: ";
20  for (; !q.empty(); q.pop())
21      std::cout << q.front() << ' ';
```

3.3.15 queue 使用示例

```
22     std::cout << '\n';  
23     // 输出: q: 4 2 3  
24     assert(q.size() == 0);  
25 }
```

3.4 队列的扩展

3.4.1 双端队列

定义 4.1.1. 两端都可以进行插入和删除操作的线性表被称为**双端队列** (*double-ended queue, deque*)。

双端队列同样可以使用顺序表或链表来实现。

C++ 中提供 deque 容器，可视作双端队列，但是 deque 并不限制序列中间的插入和删除操作，只是效率较低。

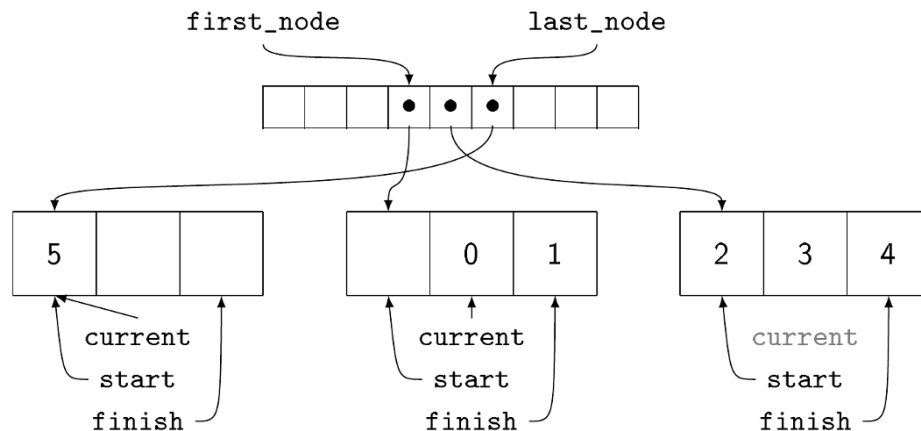
3.4.2 C++ 中的双端队列 deque

```

1  #include <deque>
2
3  template<class T>
4  class deque {
5  public:
6      // 关联类型, 同 vector
7      // 构造/复制/销毁, 同 vector
8      // 迭代器相关函数, 同 vector
9      // 容量相关函数, 同 vector
10     // 元素操作函数, 同 vector
11
12     // 修改操作
13     void push_front(const T& x);
14     void push_back(const T& x);

```

```
std::deque<int> dq{0, 1, 2, 3, 4, 5};
```



以索引序列的形式实现，支持在两端快速插入和删除元素，时间复杂度：均摊 $O(1)$ 。

3.4.2 C++ 中的双端队列 deque

```
15 void pop_front();  
16 void pop_back();  
17 // 插入、删除、清空等，同 vector  
18 };
```


3.4.3 优先级队列

定义 4.3.1. 按优先级进行删除元素操作的集合被称为**优先级队列** (*priority queue*)。

优先级队列每次删除的都是当前队列中优先级最高的元素（最大或最小），可用于复杂调度的各种场景。

实现：

- 素朴实现：使用普通线性表，插入和删除操作的复杂度分别为 $O(1)$ 和 $O(n)$ （或者相反）
- 堆：用线性表实现的树状结构，插入和删除操作的复杂度均为 $O(\log n)$

3.4.4 C++ 中的优先级队列 `priority_queue`

```
1  #include <queue>
2
3  template<class T,
4          class Container = vector<T>,
5          class Compare    = less<typename
6          Container::value_type>>
7  class priority_queue {
8  public:
9      // 关联类型，同 queue
10     using value_compare    = Compare;
11 protected:
```



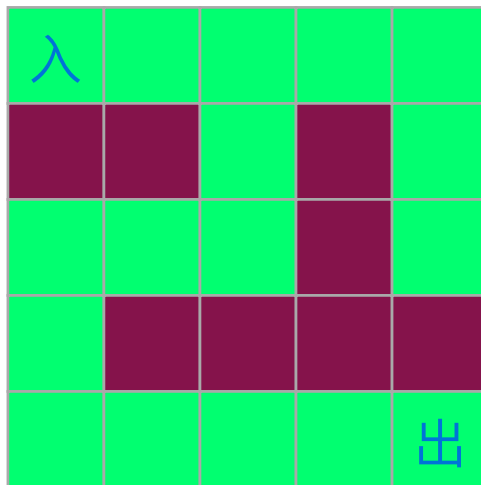
```
12  Container c;  
13  Compare comp;  
14  
15  public:  
16  priority_queue();  
17  template<class InputIter>  
18  priority_queue(InputIter first, InputIter last);  
19  // 其他构造函数  
20  
21  bool empty() const { return c.empty(); }  
22  size_type size() const { return c.size(); }  
23  const_reference top() const { return c.front(); }
```

```
24     void push(const value_type& x);
25     void pop();
26     // 其他成员函数
27 };
```

3.5 队列的应用

3.5.1 走迷宫

问题. 给出一张 $n \times m$ 的方格地图，每个格子可能是空格（可通过）或障碍（不可通过）。问能否从地图左上角 $(0, 0)$ 走到右下角 $(n - 1, m - 1)$ ？最少需要多少步？



3.5.2 走迷宫：解题思路

问题：

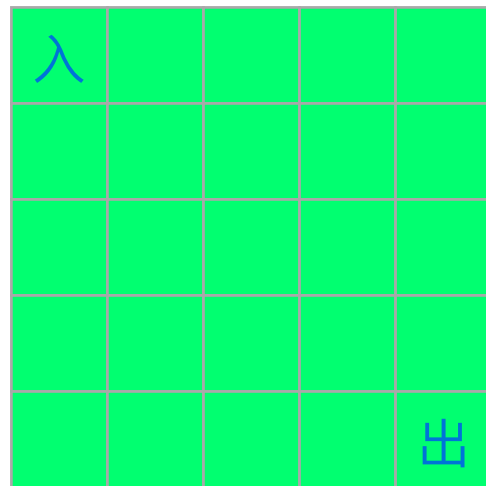
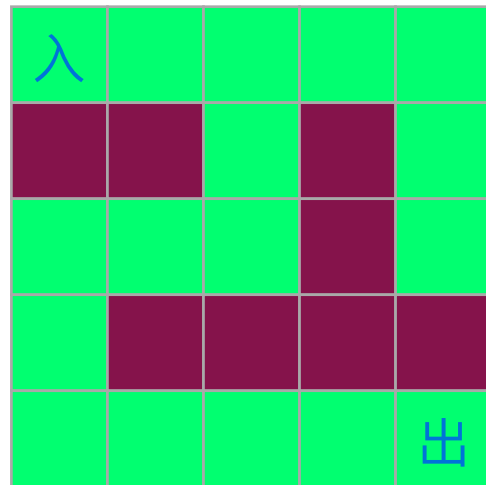
1. 是否可达
2. 最少步数

思路：枚举所有可能的路径

存在问题：组合爆炸

右下地图的路径数： $\frac{(2n)!}{(n!)^2}$

参见：<https://oeis.org/A000984>



3.5.3 走迷宫：改进思路

观察 1：从入口到每个格子的最少步数跟它周围相邻的格子有关

观察 2：按照最少步数的大小，格子呈现类似水波扩散的分布形态

启示：一个格子可以扩展到它的邻格，越早扩展到的格子可以越优先去扩展它的邻格

这样的方法被称为**广度优先搜索**。特点：**先进先出**，可以使用队列进行辅助

0	1	2	3	4
		3		5
6	5	4		6
7				
8	9	10	11	12

0	1	2	3	4
1	2	3	4	5
2	3	4	5	6
3	4	5	6	7
4	5	6	7	8

3.5.4 走迷宫：改进算法

伪码 3.13：使用广度优先搜索判断迷宫是否有解

FindPath(M):

```
1 Initialize( $Q$ )
2 Enqueue( $Q$ , 入口)
3 while  $\neg$  IsEmpty( $Q$ )
4      $c \leftarrow$  Dequeue( $Q$ )
5     if  $c =$  出口
6         | return true # 找到路径
7     扩展  $c$  的邻格，如果没有访问过则入队
8 return false # 没找到路径
```

3.5.5 走迷宫：题解代码

```
1  #include <iostream>
2  #include <queue>
3  #include <tuple>
4  #include <vector>
5
6  int main() {
7      // 读入迷宫地形
8      int n, m;
9      std::cin >> n >> m;
10     std::vector<std::vector<int>> maze(n, std::vector<int>(m));
11     for (int i = 0; i < n; i++) {
12         for (int j = 0; j < m; j++) {
```



3.5.5 走迷宫：题解代码

```
13     int t;
14     std::cin >> t;        // 输入 0 表示空格, 1 表示障碍
15     maze[i][j] = t - 2;  // 存储 -2 表示空格, -1 表示障碍
16 }
17 }
18 // 初始化队列, tuple 是表示元组的类
19 std::queue<std::tuple<int, int, int>> q;
20 // 加入入口, emplace 效率更高
21 q.emplace(0, 0, 0);     // 等价于 q.push(std::make_tuple(0, 0,
                           0))
22 // 使用队列进行探索
23 while (!q.empty()) {
```

```
24 // 获取当前探索位置及步数
25 auto [x, y, d] = q.front();
26 q.pop();
27 if (x < 0 || x >= n || y < 0 || y >= m ||
28     maze[x][y] != -2) { // 出边界或不是未探索的空格
29     continue;
30 }
31 maze[x][y] = d; // 记录步数
32 if (x == n - 1 && y == m - 1) { // 到达出口
33     break;
34 }
35 // 加入下一步可能探索的位置
```

3.5.5 走迷宫：题解代码

```
36     q.emplace(x + 1, y, d + 1);
37     q.emplace(x - 1, y, d + 1);
38     q.emplace(x, y + 1, d + 1);
39     q.emplace(x, y - 1, d + 1);
40 }
41 std::cout << maze[n - 1][m - 1] << std::endl;
42 }
```

3.6 小结

3.6.1 本讲小结

- 队列的概念
- 队列的实现：圆形队列
- 队列的扩展：双端队列、优先级队列
- 队列的应用：走迷宫（广度优先搜索）